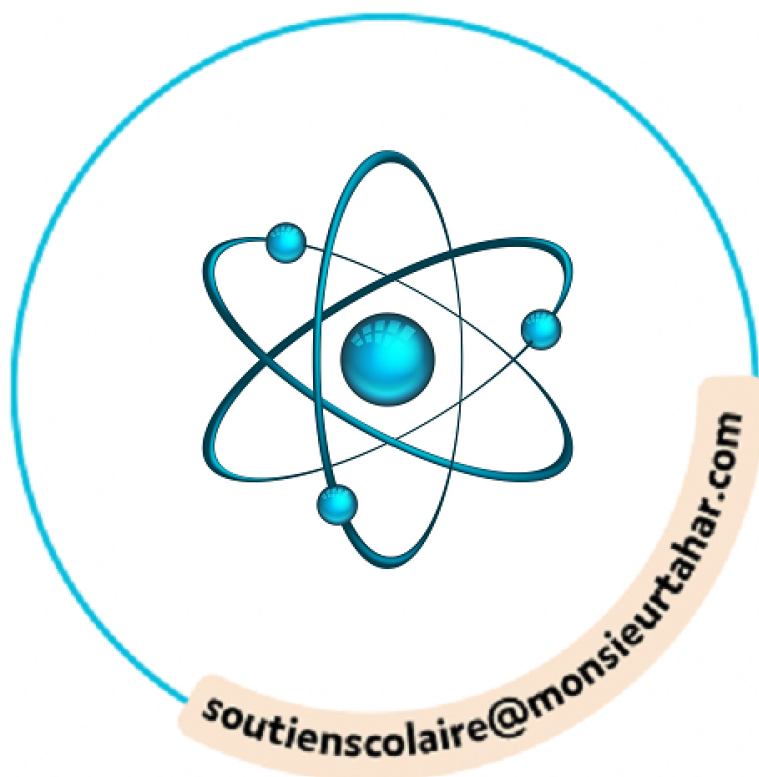


# PHYSIQUE-CHIMIE



## CHAPITRE 6

## CHAPITRE 6 MOUVEMENT DES PLANETES ET DES SATELLITES

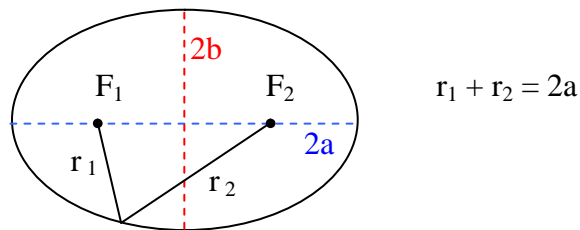
### I. Les lois de Képler

#### 1) Historique

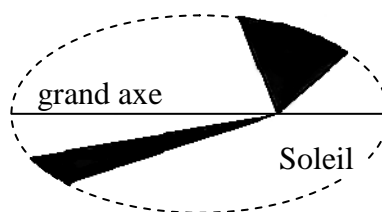
- Pour Ptolémée (II<sup>e</sup> siècle), la Terre autour de laquelle tourne le Soleil est le centre du Monde.
- Copernic est à l'origine du système héliocentrique (1543). Dans ce référentiel, les neuf planètes du système solaire ont des trajectoires quasi circulaires dont le centre est le Soleil.
- Kepler (1571 – 1630) utilisant les travaux de son maître Tycho Brahé (1546 – 1601) formule les trois lois qui décrivent le mouvement des planètes autour du Soleil.

#### 2) Lois de Képler (1609 et 1619)

Première loi : Dans le référentiel héliocentrique, la trajectoire du centre d'une planète est une ellipse dont le soleil est l'un des foyers.



Deuxième loi Le segment de droite reliant le soleil à une planète balaie des aires égales pendant des durées égales.



Les planètes se déplacent plus rapidement lorsqu'elles sont proches du soleil et plus lentement lorsqu'elles en sont plus éloignées

#### Troisième loi

Le carré de la durée d'une révolution  $T$  d'une planète (ou d'un satellite) est proportionnel au cube de la longueur du demi-grand axe de l'ellipse :

$$\frac{T^2}{a^3} = K$$

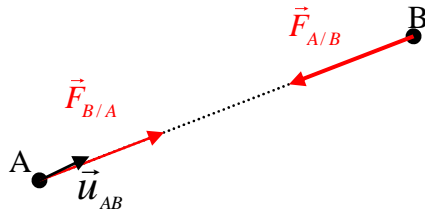
où  $K$  est une **constante** qui **ne dépend pas** de la **planète** considérée mais de l'astre autour duquel elle tourne.

## II. RAPPELS SUR LA LOI DE GRAVITAION

### 1) Loi de gravitation universelle:

**Deux objets ponctuels** A et B exercent l'un sur l'autre une force attractive dirigée suivant la droite qui les joint. Cette force varie proportionnellement au produit de leurs masses et à l'inverse du carré de la distance qui les sépare.

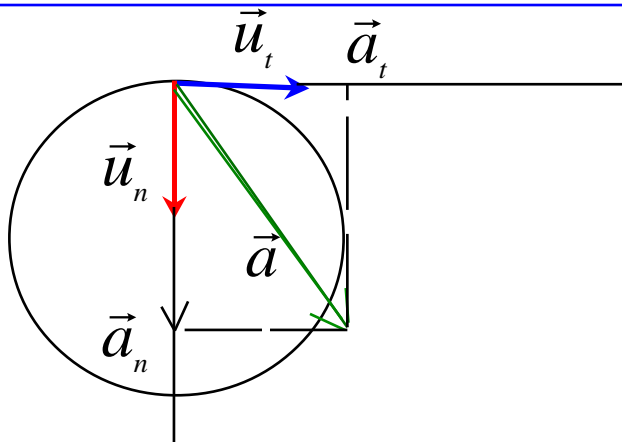
$$F_{A/B} = F_{B/A} = G \frac{m_A m_B}{r^2} \quad \vec{F}_{A/B} = -\vec{F}_{B/A} = -G \frac{m_A m_B}{r^2} \vec{u}_{AB}$$



- $\vec{u}_{AB}$  est le vecteur unitaire dirigé de A vers B.
- $r$  est la distance qui sépare A et B.
- $G$  est la constante de gravitation :  $G = 6,67 \cdot 10^{-11}$  dans le système international d'unités (S.I.)

Cette relation est encore **vraie pour deux objets à répartition sphérique de masse (cas des planètes)**. La distance  $r$  est alors égale à la distance séparant le centre des deux sphères.

### 2) Rappel sur le repère de Fresnet ( Vu au chapitre 4 )



En conséquence, le vecteur accélération peut être décomposé en une :

- **Accélération tangentielle**  $\vec{a}_t = a_t \vec{u}_t = \frac{dv}{dt} \vec{u}_t$  qui dépend de la variation de la valeur de la vitesse.

- **Accélération normale**  $\vec{a}_n = a_n \vec{u}_n = \frac{v^2}{R} \vec{u}_n$  qui est liée à la variation de la direction du vecteur

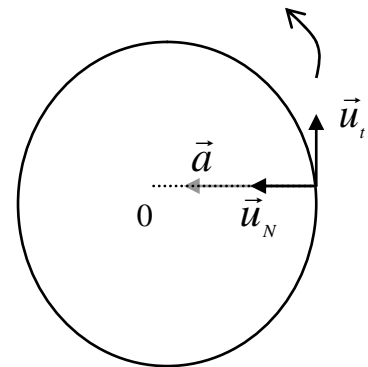
vitesse,  $R$  est le rayon de courbure de la trajectoire.

$$\vec{a} = \frac{dv}{dt} \vec{u}_t + \frac{v^2}{R} \vec{u}_n$$

**A connaître par coeur**

### 3) Cas du mouvement circulaire uniforme:

Si le mobile ponctuel décrit sa trajectoire circulaire à vitesse constante on dit qu'il est animé d'un **mouvement circulaire uniforme**.



Le vecteur vitesse  $\vec{v} = v\vec{u}_t$  est tangent à la trajectoire. Sa valeur est constante mais sa direction varie.

Par conséquent, seule l'accélération tangentielle  $\frac{dv}{dt}$  est nulle.

L'accélération normale, elle, n'est pas nulle. Sa valeur  $\frac{v^2}{R}$  traduit la variation de la direction du vecteur vitesse.

$$\vec{a} = \frac{dv}{dt}\vec{u}_t + \frac{v^2}{R}\vec{u}_N = \frac{v^2}{R}\vec{u}_N$$

$$\text{Mouvement circulaire uniforme} \Leftrightarrow \vec{a} = \frac{v^2}{R}\vec{u}_N ; \quad a = a_N = \frac{v^2}{R}$$

L'accélération est **centripète**. Elle est dirigée vers le centre de la trajectoire.

## III. ETUDE DU MOUVEMENT DES PLANETES ET DES SATELLITES

### 1) expression de la vitesse :

On considère une planète de masse  $m$  et de centre d'inertie P, en mouvement circulaire uniforme à la vitesse  $v$  autour du Soleil, de masse  $M$ . Le mouvement est étudié dans le référentiel héliocentrique. Soit S le centre du Soleil et  $r$  le rayon de la trajectoire de P dont le centre est S.

Système: planète P, de masse  $m$

Référentiel : héliocentrique

Bilan des forces : Force gravitationnelle exercée par le Soleil sur la Planète:  $\vec{F}_{S/P}$

direction: droite joignant le centre du Soleil et celui de la planète

sens: vers le Soleil

$$\vec{F}_{S/P} = \frac{GMm}{r^2}$$

Appliquons la 2<sup>ème</sup> loi de Newton :  $\vec{F}_{S/P} = m\vec{a}$

$$\text{Soit } \vec{F}_{S/P} = \frac{GMm}{r^2}\vec{u}_N = m\vec{a}$$

$$\frac{GM}{r^2}\vec{u}_N = \vec{a}$$

L'accélération est donc colinéaire à  $\vec{u}_N$  et de même sens que  $\vec{u}_N$ . L'accélération du satellite, est toujours dirigée vers le centre de Mars, centre de la trajectoire. **L'accélération est dite centripète.**

Dans le repère de Frenet, l'accélération a pour expression :  $\vec{a} = \frac{dv}{dt} \vec{u}_t + \frac{v^2}{R} \vec{u}_N$

D'après la deuxième loi de Newton, on a établi que:  $\vec{a} = 0 \vec{u}_t + \frac{GM}{r^2} \vec{u}_N$

PAR IDENTIFICATION

$\Rightarrow \begin{cases} \frac{dv}{dt} = 0 \Leftrightarrow v = \text{Cste} \Rightarrow \text{le mouvement est uniforme.} \\ \frac{v^2}{r} = \frac{GM}{r^2} \quad \text{d'où } v^2 = \frac{GM}{r} \end{cases}$

$$v = \sqrt{\frac{GM}{r}} \quad \text{la vitesse de la planète ne dépend pas de la masse de la planète.}$$

## 2) expression de la période :

Soit T la période de la planète :  $T = \frac{2\pi r}{v} = \frac{2\pi r}{\sqrt{\frac{GM}{r}}} = 2\pi \sqrt{\frac{r^3}{GM}}$

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{r^3}{GM}} \quad \text{la période du mouvement ne dépend pas de la masse de la planète}$$

Vérifions la 3<sup>ème</sup> loi de Kepler :

$$\frac{T^2}{r^3} = \frac{4\pi^2 r^3 / GM}{r^3} = \frac{4\pi^2}{GM} = K = \text{constante}$$

La constante K dépend de l'astre autour duquel gravite la planète, autrement dit de la masse du Soleil.

## 4) Le satellite géostationnaire

**Un Satellite Géostationnaire est un Satellite qui reste toujours à la verticale d'un même point P de la Terre.**

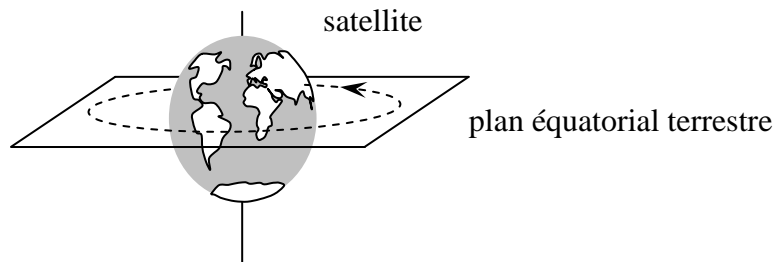
Comme l'orbite du satellite est contenue dans un plan passant par le centre de la Terre, elle doit obéir aux contraintes suivantes :

- le **plan de l'orbite est le plan équatorial**

- la **trajectoire est un cercle**, décrit dans le même sens que le sens de rotation de la Terre

- la **période orbitale  $T$  est de 1 jour sidéral, période de révolution de la Terre**

- le rayon  $r$  de l'orbite se calcule par la relation :  $\frac{T^2}{r^3} = \frac{4\pi^2}{GM_T}$ , soit  **$r = 42,2 \cdot 10^3 \text{ km}$** . ( l'altitude du satellite est  $h = 36\,000 \text{ km}$ ).



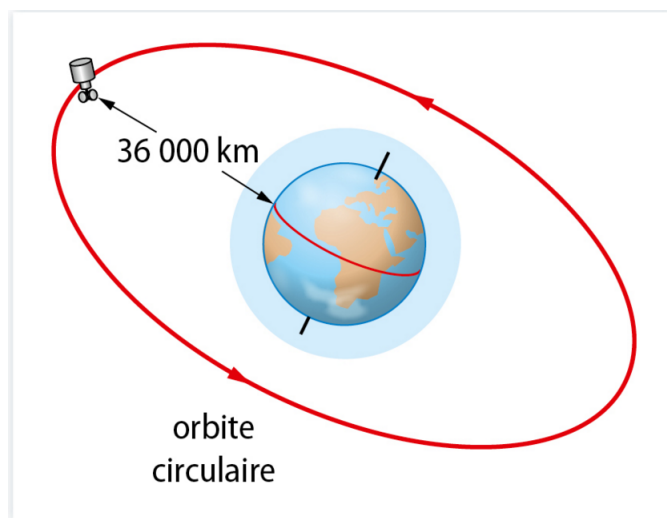
L'altitude d'une telle orbite peut se déterminer par la relation de la période telle que :  $T = 2\pi \sqrt{\frac{(R_T + h)^3}{G \cdot M}}$  donc

$$h = \left( \frac{T^2}{4\pi^2} G \cdot M \right)^{\frac{1}{3}} - R_T$$

La période de rotation sidérale de la Terre est de 23 h 56 min 4 s, soit  $T = 86\,204 \text{ s}$ .

$$h = \left( \frac{(86\,204)^2}{4\pi^2} \times 6,67 \times 10^{-11} \times 5,97 \times 10^{24} \right)^{\frac{1}{3}} - 6,37 \times 10^6 = 3,59 \times 10^7 \text{ m}$$

Un satellite géostationnaire est placé sur une orbite située à environ 36 000 km de la Terre sur son plan équatorial.

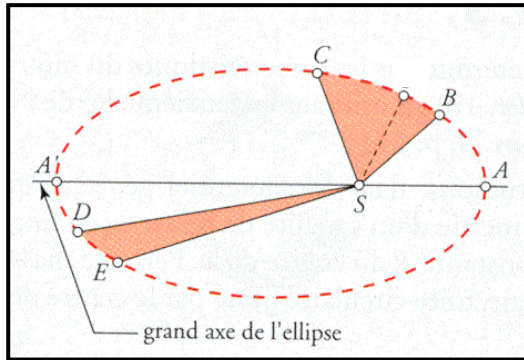


Orbite d'un satellite géostationnaire.

# APPLICATION DE LA 2<sup>ième</sup> Loi de Kepler

Questions de bac fréquentes !!

Montrons que la vitesse est maximale au point le plus proche du Soleil ( Périhélie )



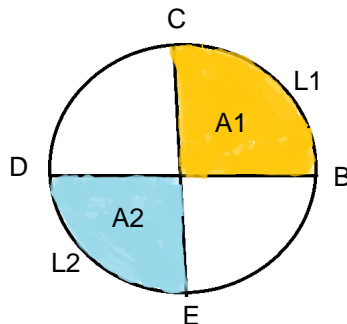
D'après la 2<sup>ième</sup> Loi de Kepler:

Le rayon vecteur SP qui relie la planète P au soleil S **balaie des aires égales en des temps égaux.**

- Les aires A1 et A2 sont égales.
- La portion d'ellipse **BC** est parcourue dans le même temps que la portion **DE**, ce qui implique que la planète va plus vite quand elle est proche d'un foyer de l'ellipse que quand elle est loin.

$$\begin{aligned} A_1 &= A_2 \\ \Delta t_1 &= \Delta t_2 \\ \text{Par conséquent: } L_1 &> L_2 \\ \text{en divisant par } \Delta t_1 \quad \frac{L_1}{\Delta t_1} &> \frac{L_2}{\Delta t_2} \\ V_1 &> V_2 \end{aligned}$$

Montrons que dans le cas d'un mouvement circulaire, le mouvement est uniforme.



D'après la 2<sup>ième</sup> Loi de Kepler:

Le rayon vecteur SP qui relie la planète P au soleil S **balaie des aires égales en des temps égaux.**

- Les aires A1 et A2 sont égales.
- La portion de cercle **BC** est parcourue dans le même temps que la portion **DE**, ce qui implique que la planète se déplace à la même vitesse entre B et C et entre D et E car les distances BC et DE sont égales.

$$\begin{aligned} A_1 &= A_2 \\ \Delta t_1 &= \Delta t_2 \\ \text{Par conséquent: } L_1 &= L_2 \\ \text{en divisant par } \Delta t_1 \quad \frac{L_1}{\Delta t_1} &= \frac{L_2}{\Delta t_2} \\ V_1 &= V_2 \end{aligned}$$