



### Déterminer et exploiter une représentation paramétrique d'une droite

L'espace est muni d'un repère orthonormé.

La droite  $\mathcal{D}$  de vecteur directeur  $\vec{u} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$  et passant par le point  $A(\alpha ; \beta ; \gamma)$  a pour **représentation paramétrique** :

$$\begin{cases} x = \alpha + at \\ y = \beta + bt \\ z = \gamma + ct \end{cases}, \text{ où } t \text{ décrit l'ensemble des réels.}$$

- Chaque valeur de  $t$  permet de déterminer les coordonnées d'un point de la droite. Réciproquement, à chaque point de la droite correspond une valeur de  $t$ .
- Une droite admet une infinité de représentations paramétriques : en prenant un autre vecteur directeur ou un autre point de cette droite, on obtient une nouvelle représentation paramétrique.

### Représentations paramétriques

### et équations cartésiennes

#### Déterminer une équation cartésienne d'un plan en identifiant les coefficients

L'espace est muni d'un repère orthonormé.

- Le plan  $\mathcal{P}$  passant par le point  $A(x_A ; y_A ; z_A)$  et de vecteur normal  $\vec{n} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$  est l'ensemble des points de l'espace dont les coordonnées  $(x ; y ; z)$  vérifient l'équation :

$$ax + by + cz + d = 0, \text{ où } d = -ax_A - by_A - cz_A.$$

Cette équation est une **équation cartésienne** du plan  $\mathcal{P}$ .

- Un plan admet une infinité d'équations cartésiennes.

#### Déterminer une équation cartésienne d'un plan à l'aide du produit scalaire

L'espace est muni d'un repère orthonormé.

On considère le plan  $\mathcal{P}$  passant par le point  $A(x_A ; y_A ; z_A)$  et de vecteur normal  $\vec{n} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ .

- Un point  $M(x ; y ; z)$  de l'espace appartient au plan  $\mathcal{P}$  si et seulement si :  $\overrightarrow{AM} \cdot \vec{n} = 0$ .
- L'expression de ce produit scalaire nul en fonction de  $x, y$  et  $z$  permet d'obtenir une **équation cartésienne** du plan  $\mathcal{P}$ .